

# FARGO3D

*a new GPU tool for MHD simulations*

Pablo Benítez-Llambay, Frédéric Masset, Cristián Beaugé

FOF2013 – Córdoba – Abril 2013



400 años  
UNC | Universidad  
Nacional de Córdoba

# Qué es FARGO3D?

- Un código MHD de propósito general, optimizado para el estudio de los procesos astrofísicos en discos gaseosos.
- El nombre proviene del algoritmo de advección utilizado, llamado algoritmo FARGO (Masset, 2000)
- Es un código desarrollado desde cero. Los desarrolladores somos Frédéric y yo.

# Para qué hacer un código?

- Estamos interesados en la dinámica de la formación planetaria, más precisamente, en los mecanismos de transferencia de momento angular entre un protoplaneta y el disco de gas.
- Los códigos actuales (en nuestra área) no explotan la tecnología más poderosa existente.
- Es divertido!

# Algunas características...

- Grid. (Staggered), regular, no adaptativa.
- Multidimensional (1D, 2D, 3D).
- Multigeometría (Cartesianas, cilíndricas, esféricas).
- N-body.
- Hidrodinámico (Navier-Stokes).
- Magneto-Hidrodinámico (Resistivo).
- Isotermo, Adiabático.
- Paralelo (memoria compartida o distribuida). Se optimizan comunicaciones entre nodos (area de contacto mínima).
- Corre en una GPU!



# Qué es una GPU?

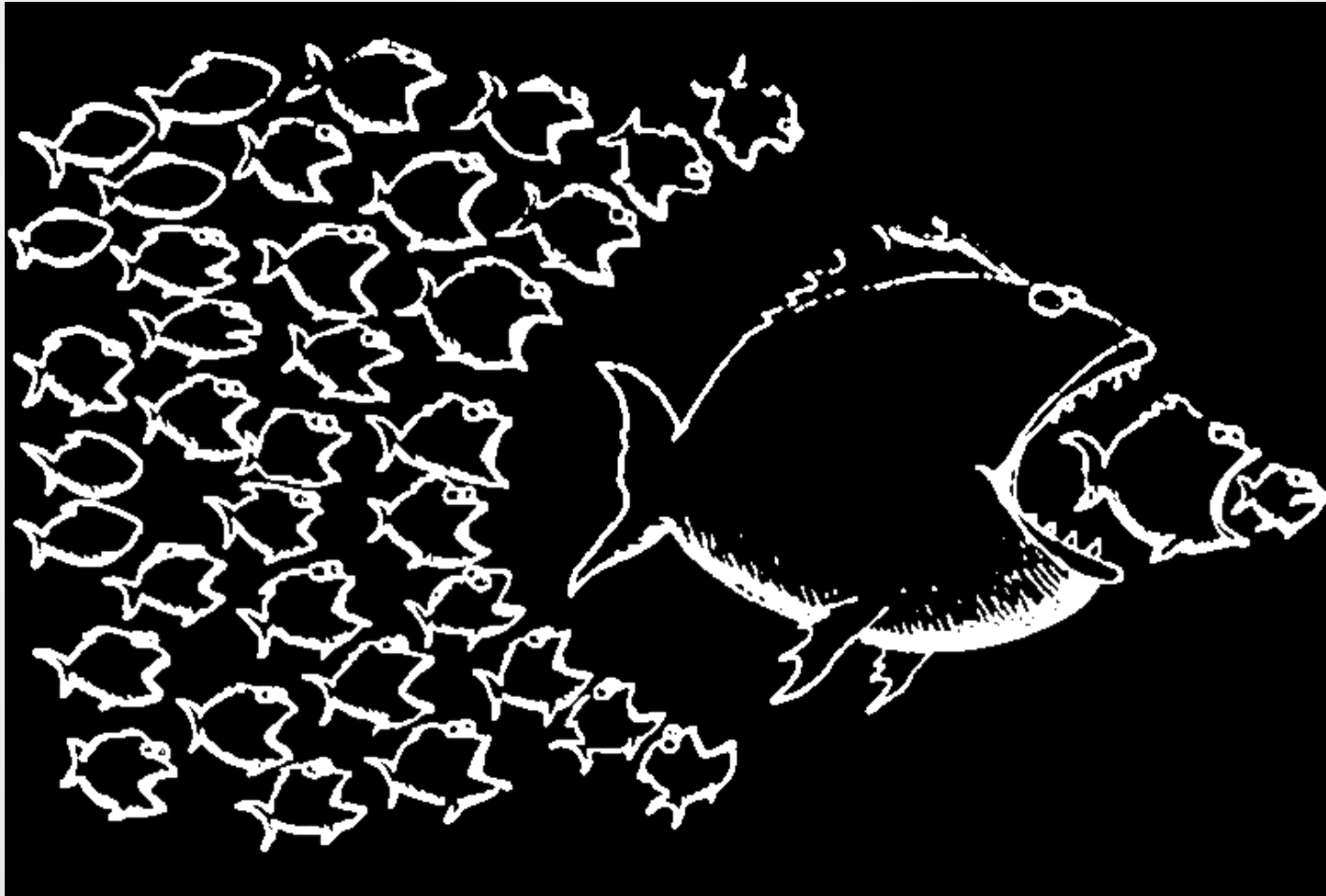


**Crysis 3 (Cada una de estas imágenes debe ser realizada a una tasa de 60 Frames por segundo o más! (HD))**

# Qué es una GPU?



# Qué es una GPU?





# Paralelo y en GPU?

**Proposición:** *Si FARGO3D corre en un cluster de memoria compartida, y FARGO3D corre en una GPU, entonces FARGO3D puede correr en un cluster de GPU'S.*



**Cluster de CPU's + GPU's**  
(Muy pronto en el IATE)

# La parte mala de la GPU

La programación en GPU está relativamente lejos/cerca de ser trivial. Usar esta tecnología implica dejar de lado lo que uno está haciendo por ~1 mes y dedicarlo a estudiar los manuales y a hacer experimentos hasta entender. (La peor parte es que la GPU no sirve para resolver cualquier problema...)

## La parte buena de FARGO3D

- Si algún usuario necesita desarrollar rutinas para atacar un problema particular que no hayamos considerado, no necesita saber programar en GPU's...
- Todo el código GPU es generado automáticamente en tiempo de compilación (al hacer el “make”).

# Ejemplo

## CPU

```
1 //<FLAGS>
2 //define __GPU
3 //define __NOPROTO
4 //<FLAGS>
5
6 //<INCLUDES>
7 #include "fargo3d.h"
8 //<INCLUDES>
9
10 void ComputePressureFieldIso_cpu() {
11 //<USER_DEFINED>
12     INPUT(Energy);
13     INPUT(Density);
14     OUTPUT(Pressure);
15 //<USER_DEFINED>
16
17 //<EXTERNAL>
18     real* dens = Density->field_cpu;
19     real* cs = Energy->field_cpu;
20     real* pres = Pressure->field_cpu;
21     int pitch = Pitch_cpu;
22     int stride = Stride_cpu;
23     int size_x = Nx;
24     int size_y = Ny+2*NGHY;
25     int size_z = Nz+2*NGHZ;
26 //<EXTERNAL>
27
28 //<INTERNAL>
29     int i;
30     int j;
31     int k;
32 //<INTERNAL>
33
34 //<MAIN_LOOP>
35     for(k=0; k<size_z; k++) {
36         for(j=0; j<size_y; j++) {
37             for(i=0; i<size_x; i++) {
38 //<#>
39                 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
40 //<#>
41             }
42         }
43     }
44 //<MAIN_LOOP>
45 }
```

## GPU

```
1 #define __GPU
2 #define __NOPROTO
3 #include "fargo3d.h"
4
5     void ComputePressureFieldIso_kernel(real* dens,
6                                         real* cs,
7                                         real* pres,
8                                         int pitch,
9                                         int stride,
10                                        int size_x,
11                                        int size_y,
12                                        int size_z) {
13
14     int i;
15     int j;
16     int k;
17     int ll;
18
19     i = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
20     j = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
21     k = threadIdx.z + blockIdx.z * blockDim.z;
22
23     (k>=0 && k<size_z) {
24         (j>=0 && j<size_y) {
25             (i<size_x) {
26                 ll = l;
27                 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
28             }
29         }
30     }
31 }
32
33 extern "C" void ComputePressureFieldIso_gpu() {
34
35     INPUT(Energy);
36     INPUT(Density);
37     OUTPUT(Pressure);
38
39     dim3 block (BLOCK_X, BLOCK_Y, BLOCK_Z);
40     dim3 grid ((Nx+block.x-1)/block.x,
41              ((Ny+2*NGHY)+block.y-1)/block.y,
42              ((Nz+2*NGHZ)+block.z-1)/block.z);
43
44 #ifdef BIGMEM
45 #define xmin_d &xmin_d
46 #define ymin_d &ymin_d
47 #define zmin_d &zmin_d
48 #define Sxj_d &Sxj_d
49 #define Syj_d &Syj_d
50 #define Szj_d &Szj_d
51 #define Sxk_d &Sxk_d
52 #define Syk_d &Syk_d
53 #define Szk_d &Szk_d
54 #define InvVj_d &InvVj_d
55 #define InvWj_d &InvWj_d
56 #endif
57
58     cudaFuncSetCacheConfig(ComputePressureFieldIso_kernel, cudaFuncCachePreferL1 );
59     ComputePressureFieldIso_kernel<<<grid,block>>>(Density->field_gpu,
60                                                  Energy->field_gpu,
61                                                  Pressure->field_gpu,
62                                                  Pitch_gpu,
63                                                  Stride_gpu,
64                                                  Nx,
65                                                  Ny+2*NGHY,
66                                                  Nz+2*NGHZ);
67
68     check_errors("ComputePressureFieldIso_kernel");
69 }
```

# Ejemplo

## CPU

```
1 //<FLAGS>
2 //define __GPU
3 //define __NOPROTO
4 //<\FLAGS>
5
6 //<INCLUDES>
7 #include "fargo3d.h"
8 //<\INCLUDES>
9
10 void ComputePressureFieldIso_cpu() {
11 //<USER_DEFINED>
12 INPUT(Energy);
13 INPUT(Density);
14 OUTPUT(Pressure);
15 //<\USER_DEFINED>
16
17 //<EXTERNAL>
18 real* dens = Density->field_cpu;
19 real* cs = Energy->field_cpu;
20 real* pres = Pressure->field_cpu;
21 int pitch = Pitch_cpu;
22 int stride = Stride_cpu;
23 int size_x = Nx;
24 int size_y = Ny+2*NGHY;
25 int size_z = Nz+2*NGHZ;
26 //<\EXTERNAL>
27
28 //<INTERNAL>
29 int i;
30 int j;
31 int k;
32 //<\INTERNAL>
33
34 //<MAIN_LOOP>
35 (k=0; k<size_z; k++) {
36 (j=0; j<size_y; j++) {
37 (i=0; i<size_x; i++) {
38 //<#>
39 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
40 //<\#>
41 }
42 }
43 }
44 //<\MAIN_LOOP>
45 }
```

## GPU

```
1 #define __GPU
2 #define __NOPROTO
3 #include "fargo3d.h"
4
5 void ComputePressureFieldIso_kernel(real* dens,
6 real* cs,
7 real* pres,
8 int pitch,
9 int stride,
10 int size_x,
11 int size_y,
12 int size_z) {
13
14 int i;
15 int j;
16 int k;
17 int ll;
18
19 i = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
20 j = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
21 k = threadIdx.z + blockIdx.z * blockDim.z;
22
23 (k>=0 && k<size_z) {
24 (j>=0 && j<size_y) {
25 (i<size_x) {
26 ll = l;
27 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
28 }
29 }
30 }
31 }
32
33 extern "C" void ComputePressureFieldIso_gpu() {
34
35 INPUT(Energy);
36 INPUT(Density);
37 OUTPUT(Pressure);
38
39 dim3 block (BLOCK_X, BLOCK_Y, BLOCK_Z);
40 dim3 grid ((Nx+block.x-1)/block.x,
41 ((Ny+2*NGHY)+block.y-1)/block.y,
42 ((Nz+2*NGHZ)+block.z-1)/block.z);
43
44 #ifdef BIGMEM
45 #define xmin_d &xmin_d
46 #define ymin_d &ymin_d
47 #define zmin_d &zmin_d
48 #define Sxj_d &Sxj_d
49 #define Syj_d &Syj_d
50 #define Szj_d &Szj_d
51 #define Sxk_d &Sxk_d
52 #define Syk_d &Syk_d
53 #define Szk_d &Szk_d
54 #define InvVj_d &InvVj_d
55 #define InvWj_d &InvWj_d
56 #endif
57 cudaFuncSetCacheConfig(ComputePressureFieldIso_kernel, cudaFuncCachePreferL1 );
58 ComputePressureFieldIso_kernel<<<grid,block>>>(Density->field_gpu,
59 Energy->field_gpu,
60 Pressure->field_gpu,
61 Pitch_gpu,
62 Stride_gpu,
63 Nx,
64 Ny+2*NGHY,
65 Nz+2*NGHZ);
66 check_errors("ComputePressureFieldIso_kernel");
67 }
```



# Ejemplo

## CPU

```
1 //<FLAGS>
2 //define __GPU
3 //define __NOPROTO
4 //<FLAGS>
5
6 //<INCLUDES>
7 #include "fargo3d.h"
8 //<INCLUDES>
9
10 void ComputePressureFieldIso_cpu() {
11 //<USER_DEFINED>
12 INPUT(Energy);
13 INPUT(Density);
14 OUTPUT(Pressure);
15 //<USER_DEFINED>
16
17 //<EXTERNAL>
18 real* dens = Density->field_cpu;
19 real* cs = Energy->field_cpu;
20 real* pres = Pressure->field_cpu;
21 int pitch = Pitch_cpu;
22 int stride = Stride_cpu;
23 int size_x = Nx;
24 int size_y = Ny+2*NGHY;
25 int size_z = Nz+2*NGHZ;
26 //<EXTERNAL>
27
28 //<INTERNAL>
29 int i;
30 int j;
31 int k;
32 //<INTERNAL>
33
34 //<MAIN_LOOP>
35 (k=0; k<size_z; k++) {
36 (j=0; j<size_y; j++) {
37 (i=0; i<size_x; i++) {
38 //<#>
39 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
40 //<#>
41 }
42 }
43 }
44 //<MAIN_LOOP>
45 }
```

cudaParser.py



## GPU

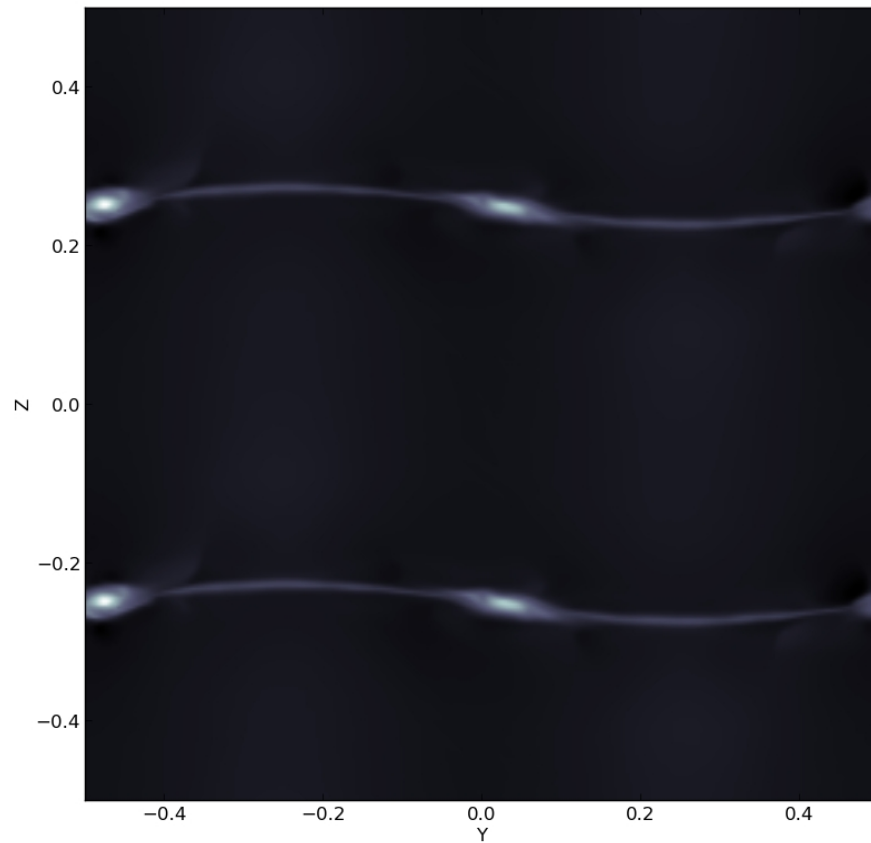
```
1 #define __GPU
2 #define __NOPROTO
3 #include "fargo3d.h"
4
5 void ComputePressureFieldIso_kernel(real* dens,
6 real* cs,
7 real* pres,
8 int pitch,
9 int stride,
10 int size_x,
11 int size_y,
12 int size_z) {
13
14 int i;
15 int j;
16 int k;
17 int ll;
18
19 i = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
20 j = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
21 k = threadIdx.z + blockIdx.z * blockDim.z;
22
23 (k>=0 && k<size_z) {
24 (j>=0 && j<size_y) {
25 (i<size_x) {
26 ll = l;
27 pres[ll] = dens[ll]*cs[ll]*cs[ll];
28 }
29 }
30 }
31 }
32
33 extern "C" void ComputePressureFieldIso_gpu() {
34
35 INPUT(Energy);
36 INPUT(Density);
37 OUTPUT(Pressure);
38
39 dim3 block (BLOCK_X, BLOCK_Y, BLOCK_Z);
40 dim3 grid ((Nx+block.x-1)/block.x,
41 ((Ny+2*NGHY)+block.y-1)/block.y,
42 ((Nz+2*NGHZ)+block.z-1)/block.z);
43
44 #ifdef BIGMEM
45 #define xmin_d &xmin_d
46 #define ymin_d &ymin_d
47 #define zmin_d &zmin_d
48 #define Sxj_d &Sxj_d
49 #define Syj_d &Syj_d
50 #define Szj_d &Szj_d
51 #define Sxk_d &Sxk_d
52 #define Syk_d &Syk_d
53 #define Szk_d &Szk_d
54 #define InvVj_d &InvVj_d
55 #define InvWj_d &InvWj_d
56 #endif
57 cudaFuncSetCacheConfig(ComputePressureFieldIso_kernel, cudaFuncCachePreferL1 );
58 ComputePressureFieldIso_kernel<<<grid,block>>>(Density->field_gpu,
59 Energy->field_gpu,
60 Pressure->field_gpu,
61 Pitch_gpu,
62 Stride_gpu,
63 Nx,
64 Ny+2*NGHY,
65 Nz+2*NGHZ);
66
67 check_errors("ComputePressureFieldIso_kernel");
68 }
```

# Algunas características más

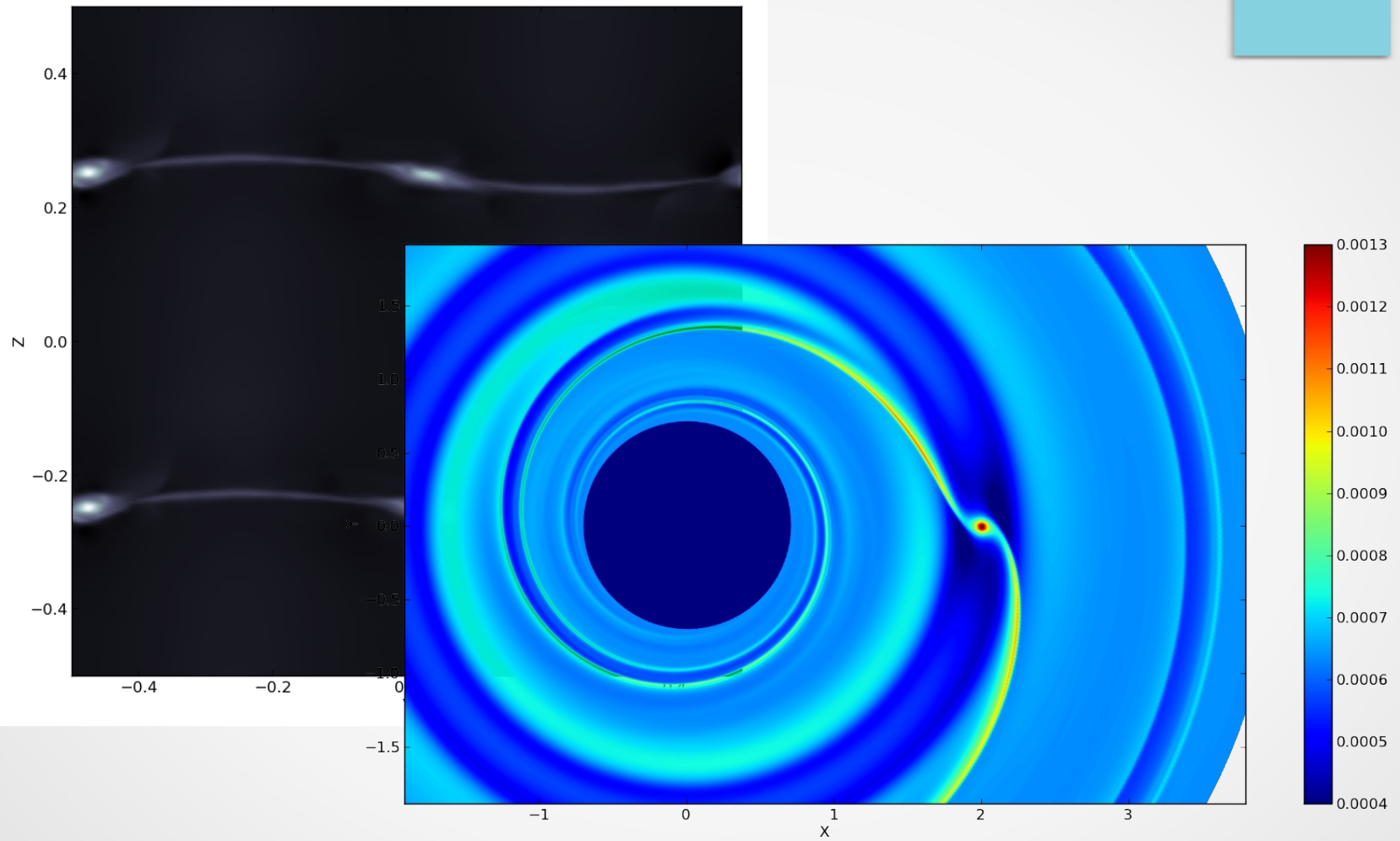
- Viene con una Test-Suite (ej: `make SETUP=[otvortex, sod, sedov, mri, planet2d, disk3d, kelvin-helmoltz, rayleigh-taylor, wave2d, brio-wu, current-sheet]`, etc...).
- Vendrá con un paquete de análisis (python, idl, gnuplot, fortran, c).
- Compatible con formato VTK.
- Widget de visualización en tiempo real

**ALGUNOS EJEMPLOS**

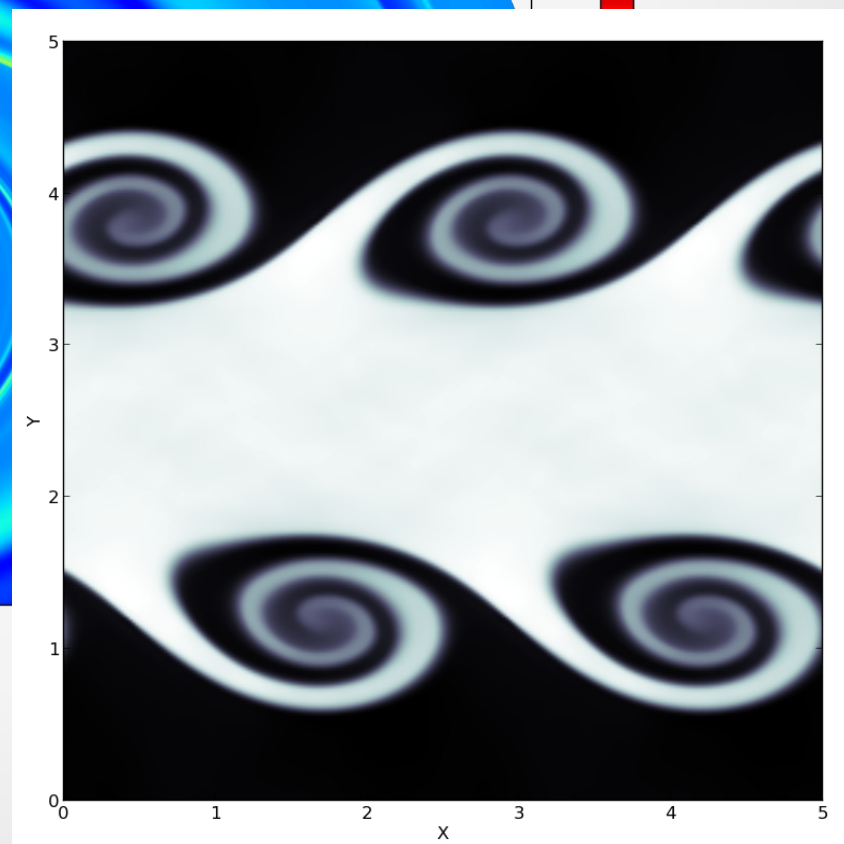
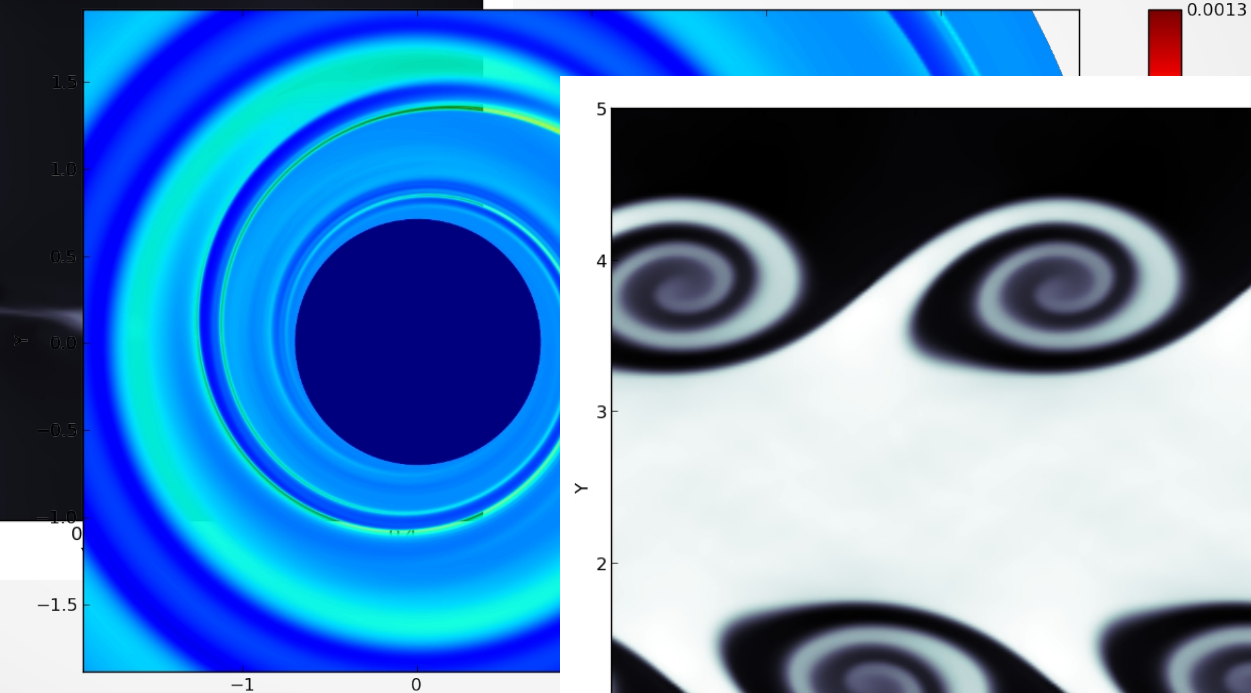
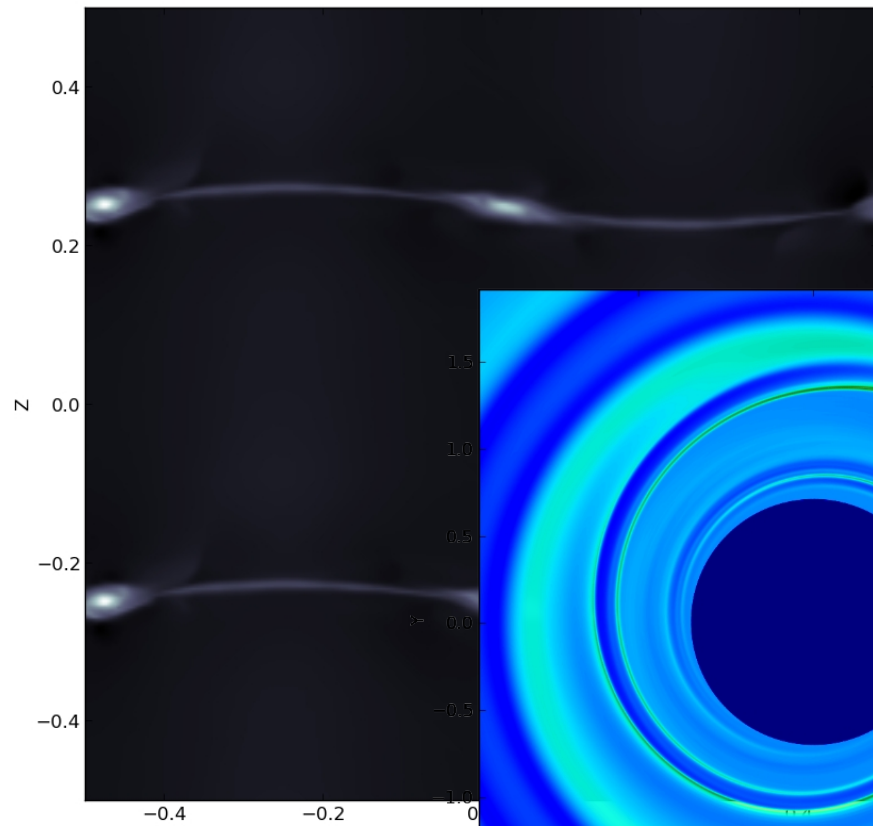
# Ejemplos



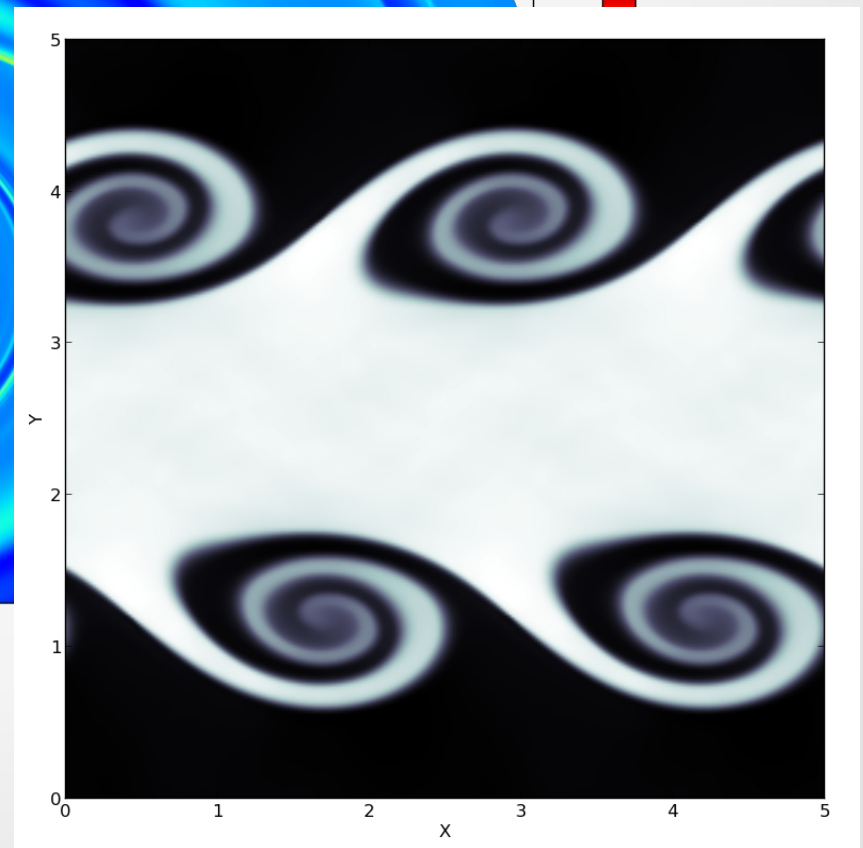
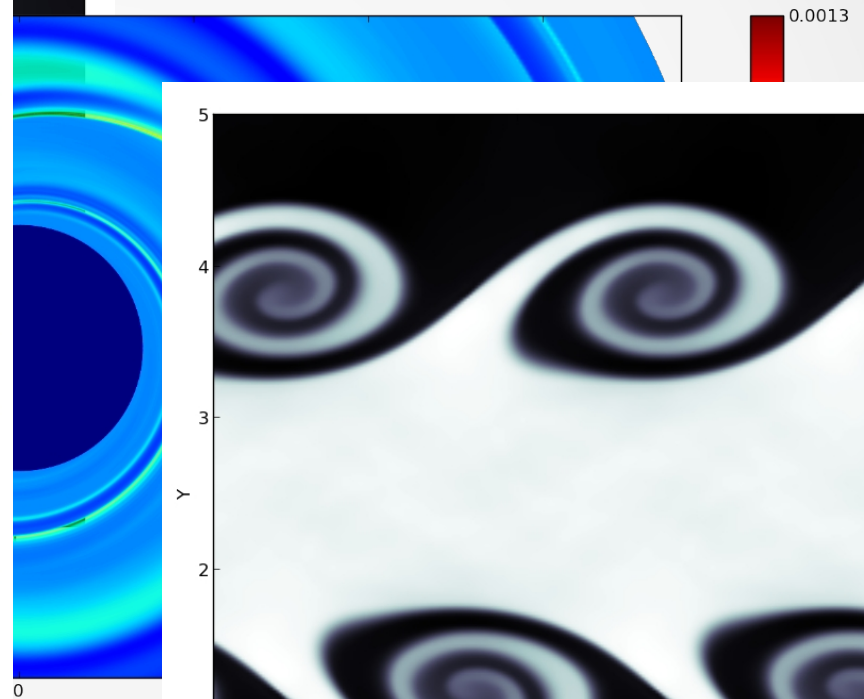
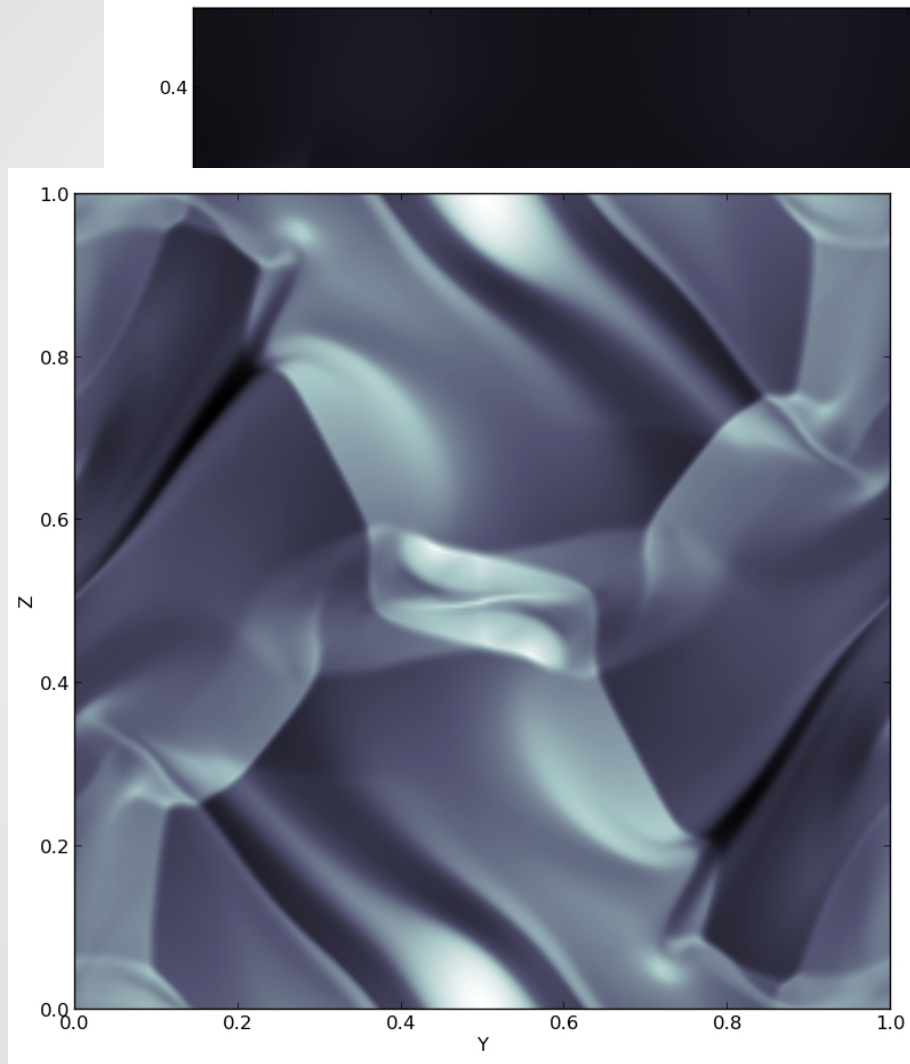
# Ejemplos



# Ejemplos

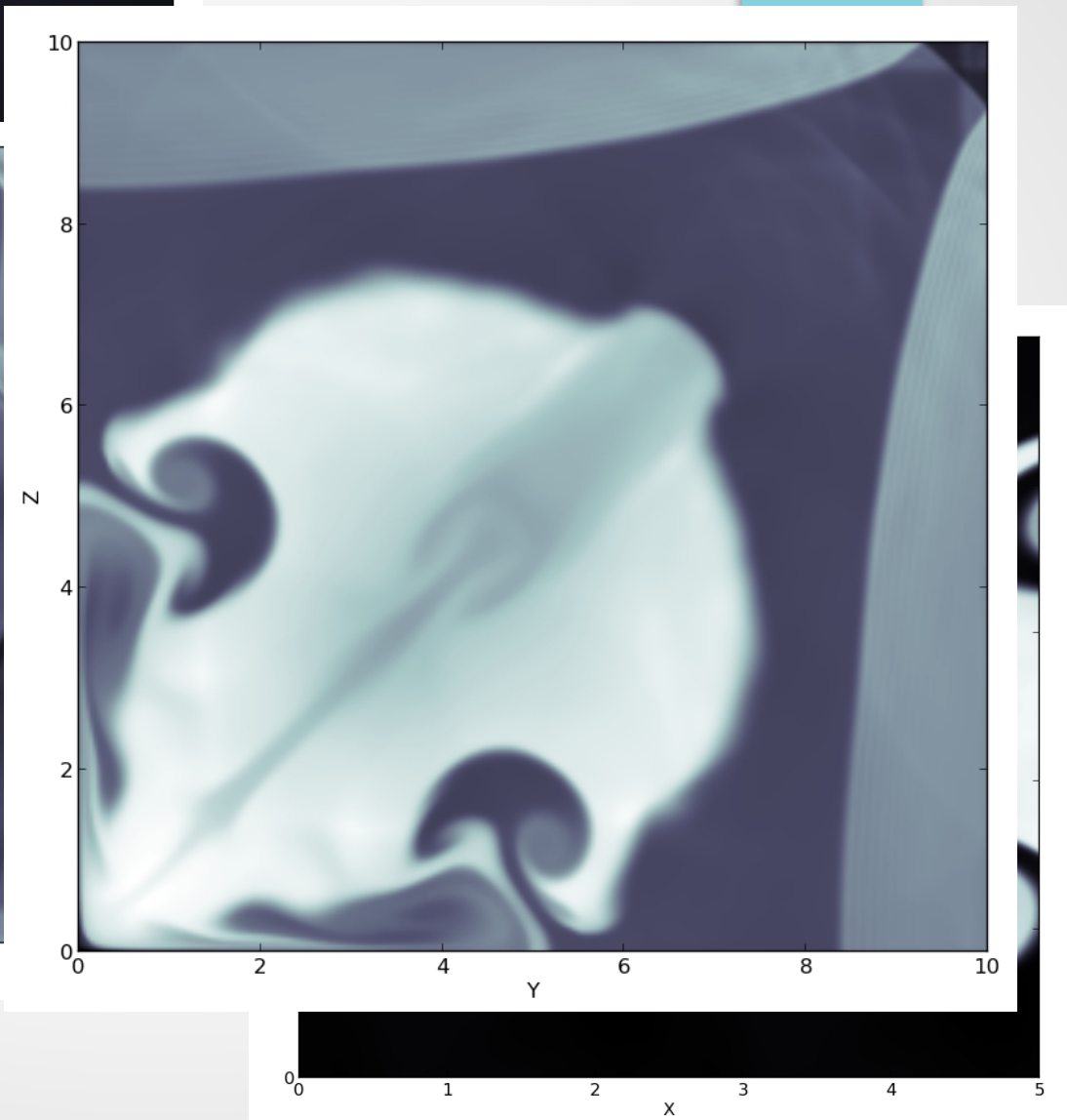
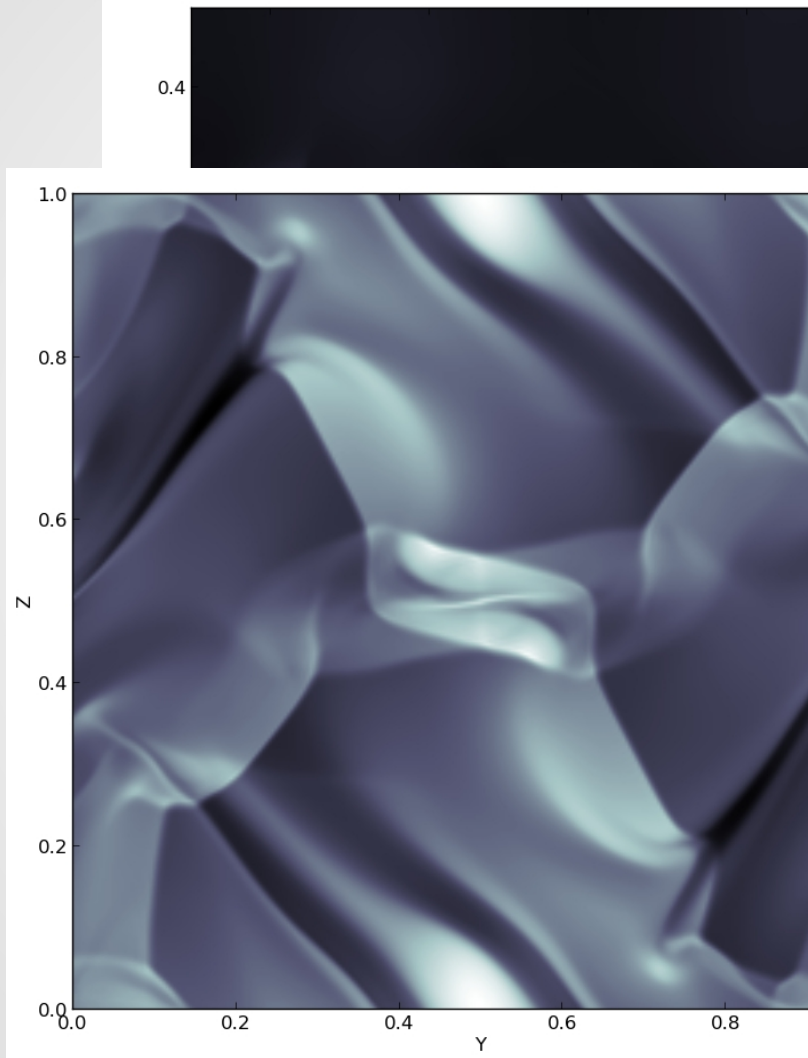


# Ejemplos



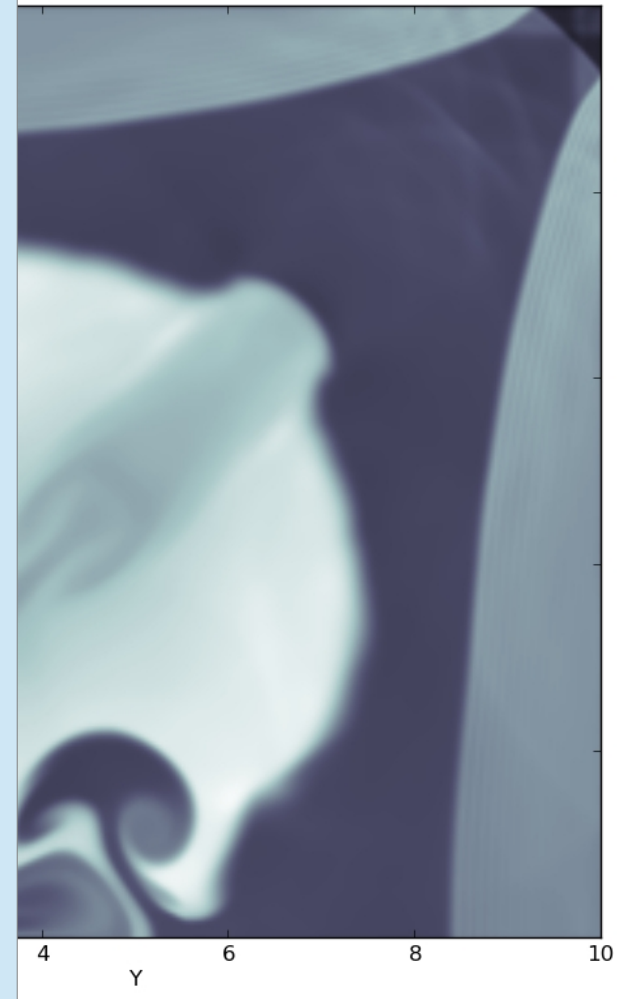
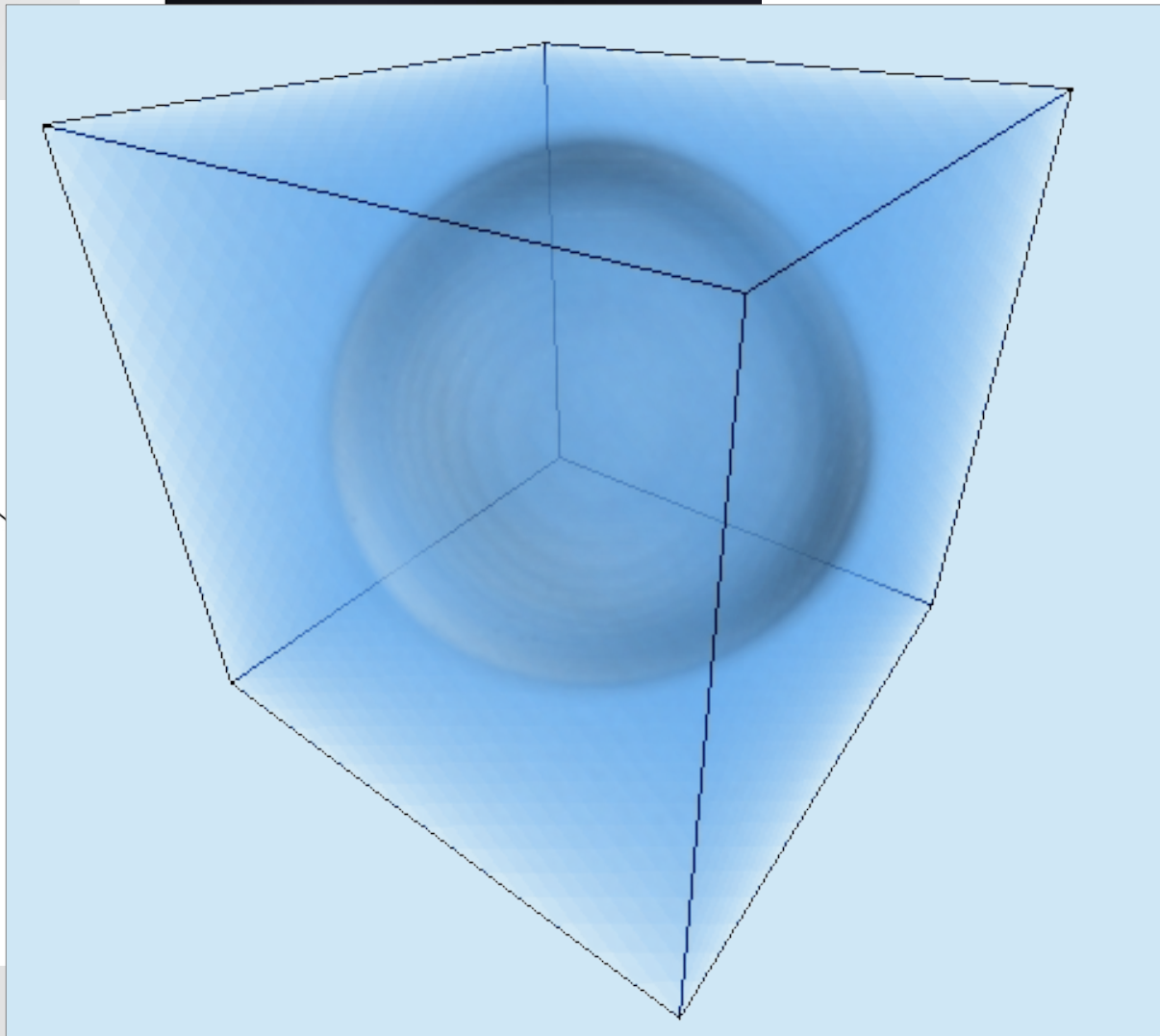


# Ejemplos

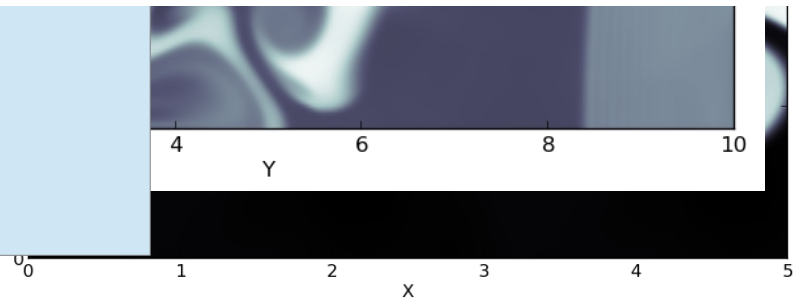
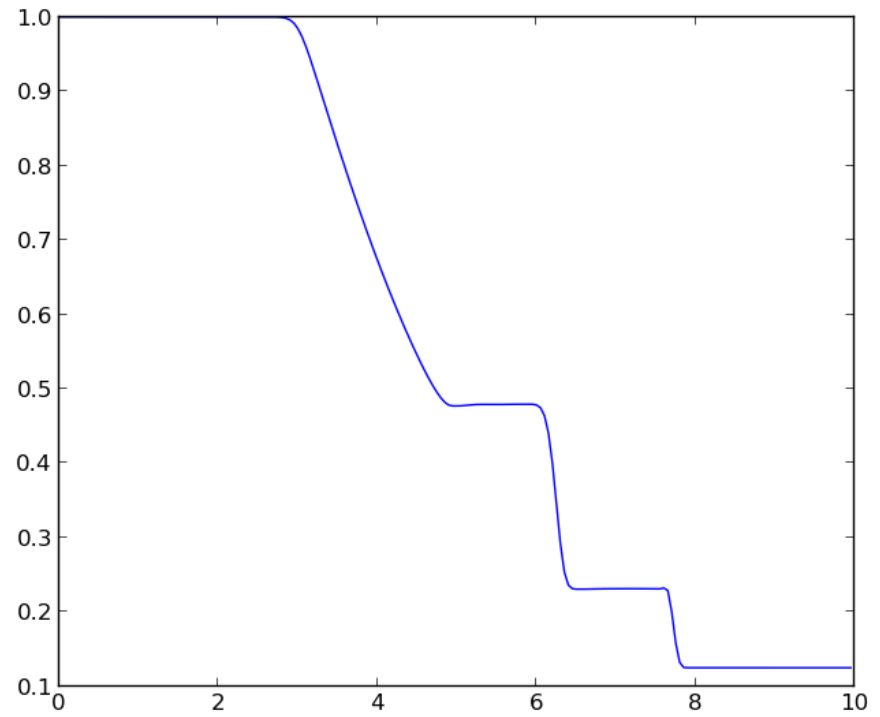
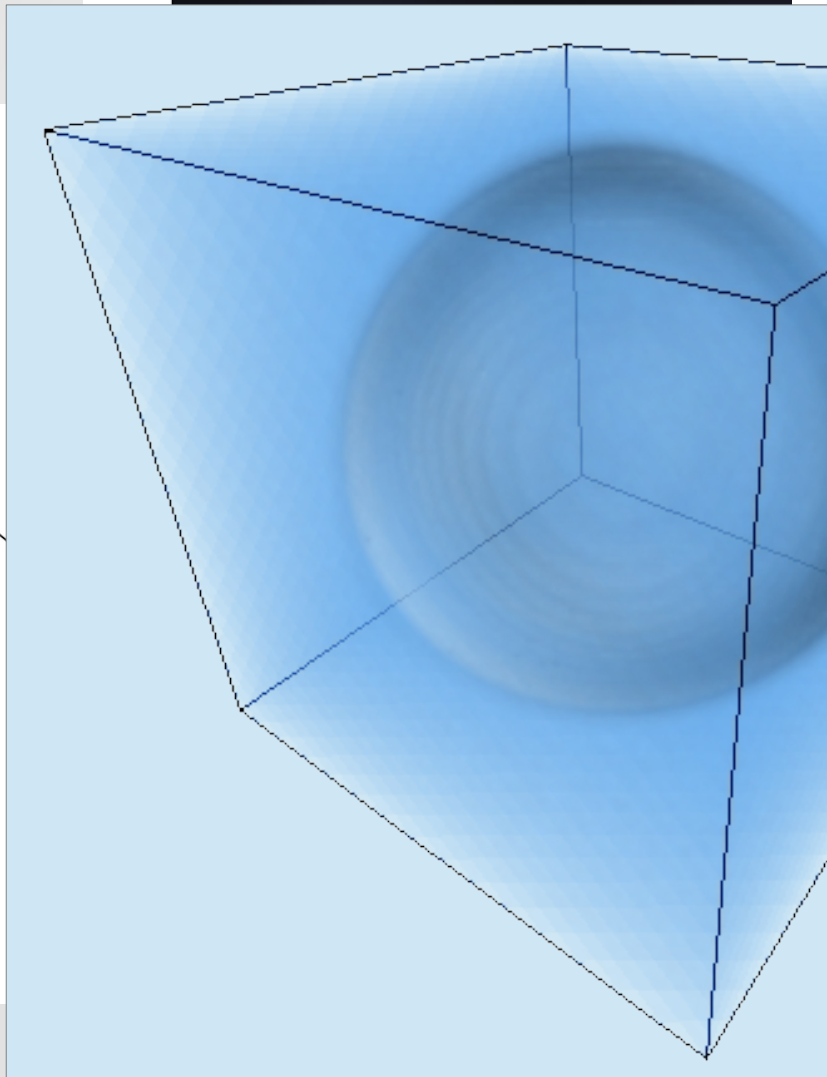




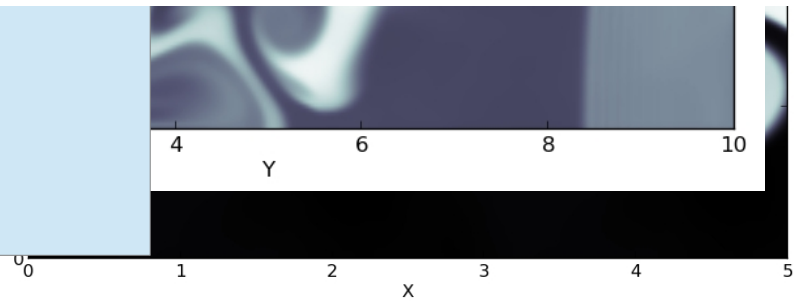
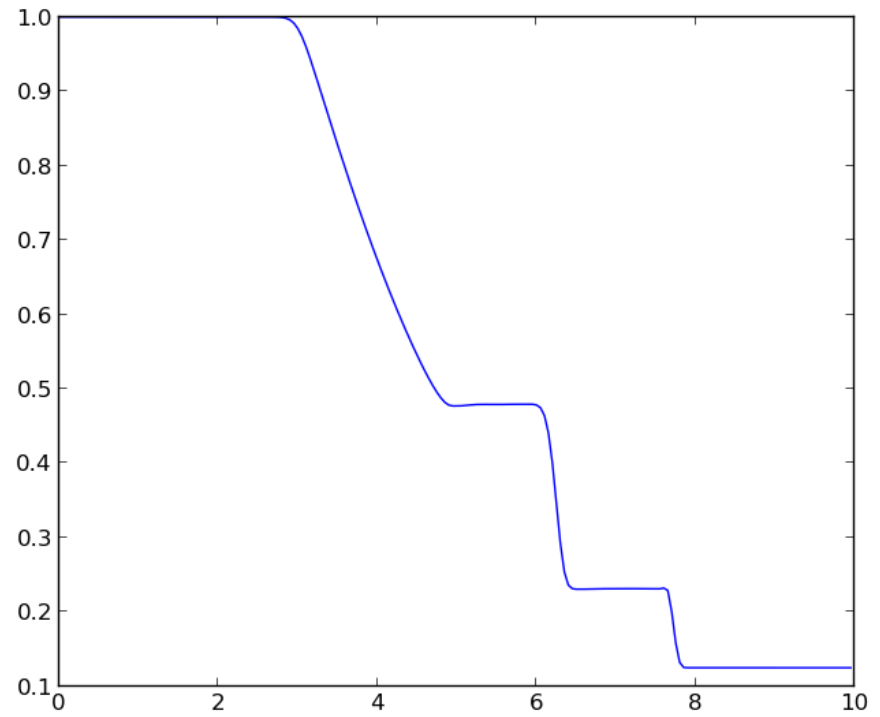
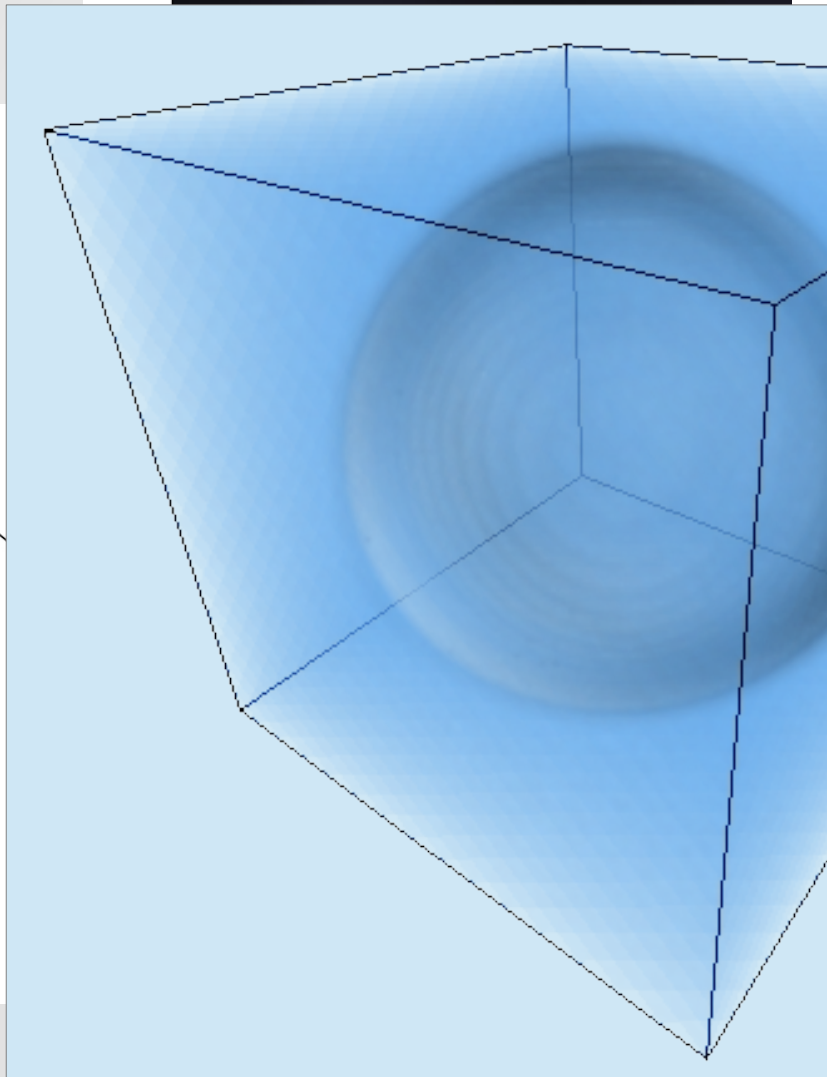
# Ejemplos



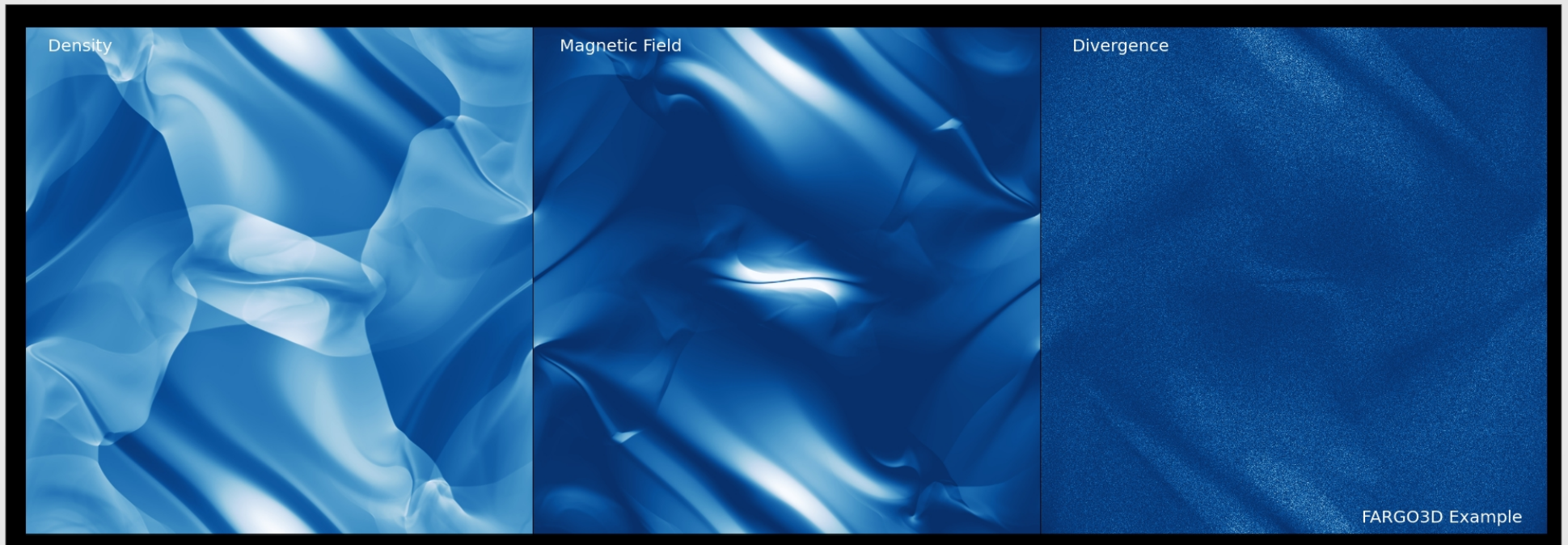
# Ejemplos



# Ejemplos



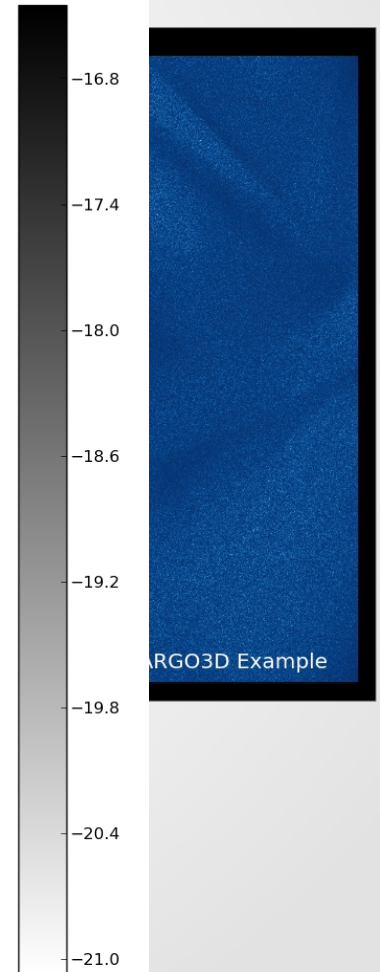
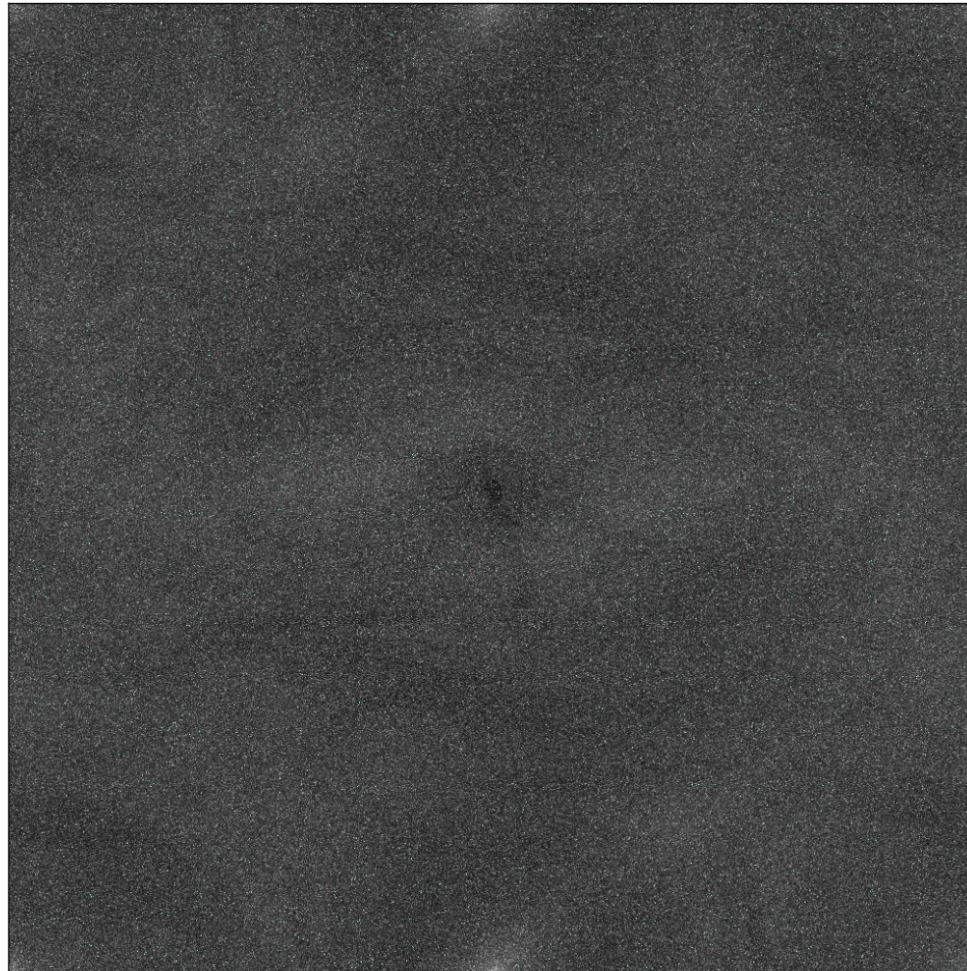
# Orzag-Tang Vortex Test



**Un par de horas en una GPU modesta.  
Quizás media hora o menos en una  
Tesla K20. (hasta  $t=5.0$ )**



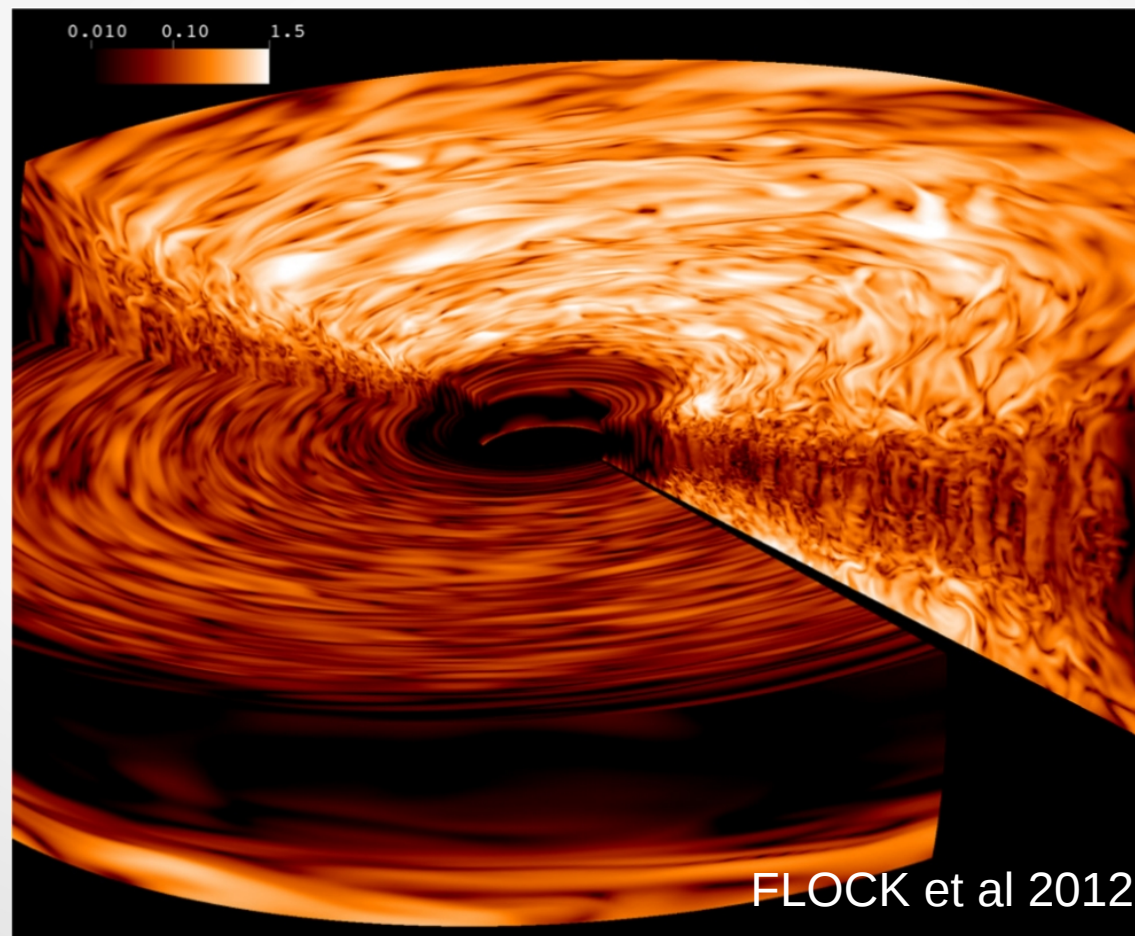
# Orzag-Tang Vortex Test



# MI INVESTIGACION

# Algunas características más

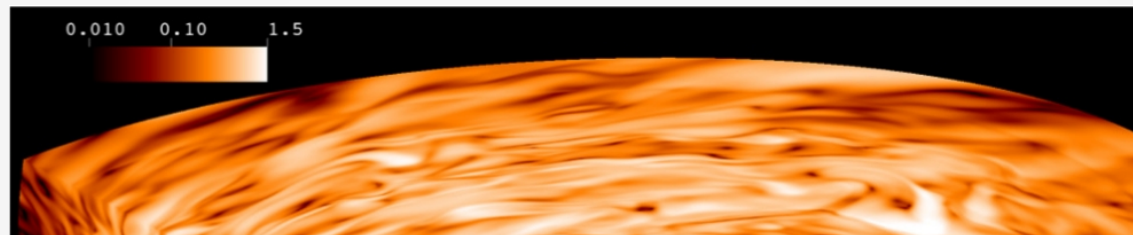
**Estudio el intercambio de momento angular entre un protoplaneta y un disco gaseoso.**





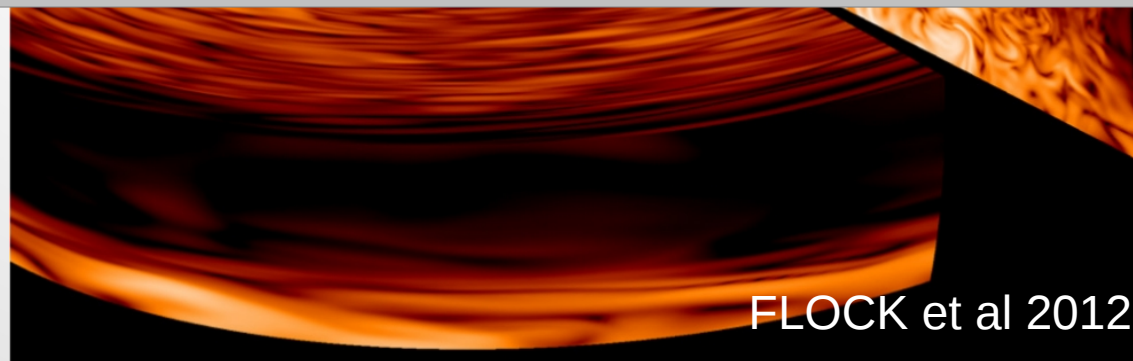
# Algunas características más

**Estudio el intercambio de momento angular entre un protoplaneta y un disco gaseoso.**



Simulaciones extremadamente costosas! No se atacan sin un cluster... (>100 cores modernos).

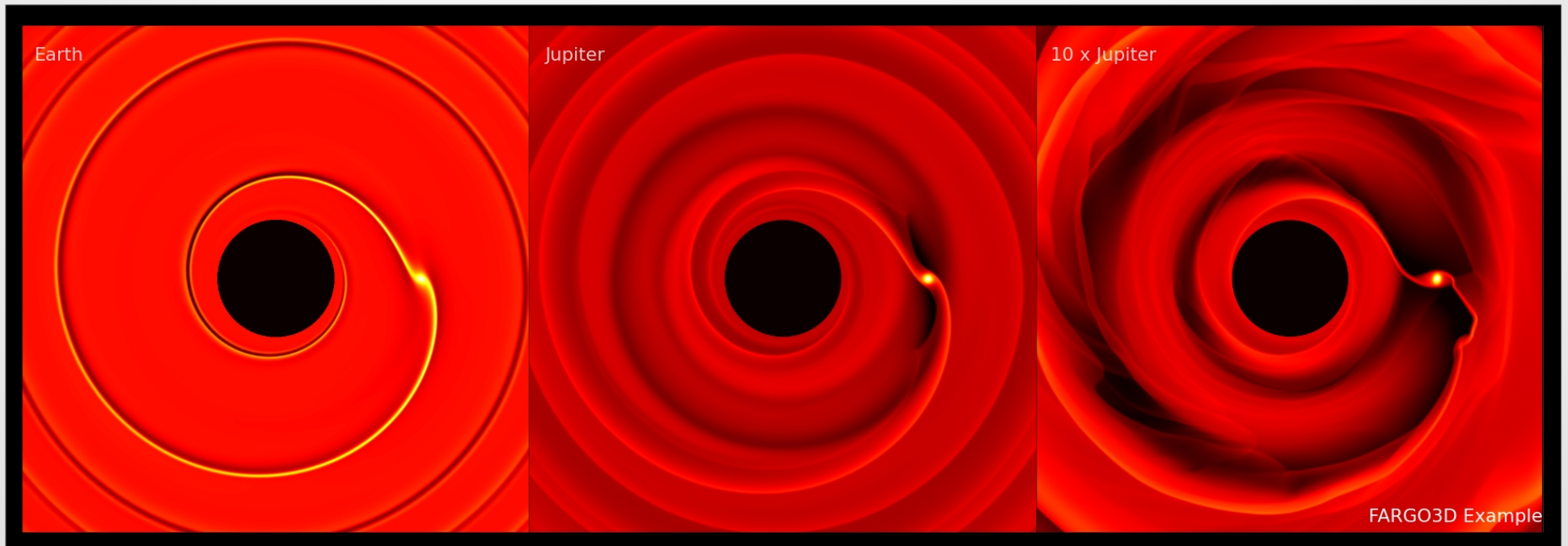
Pero con nuestro código sí se pueden realizar! Y en una PC de escritorio!





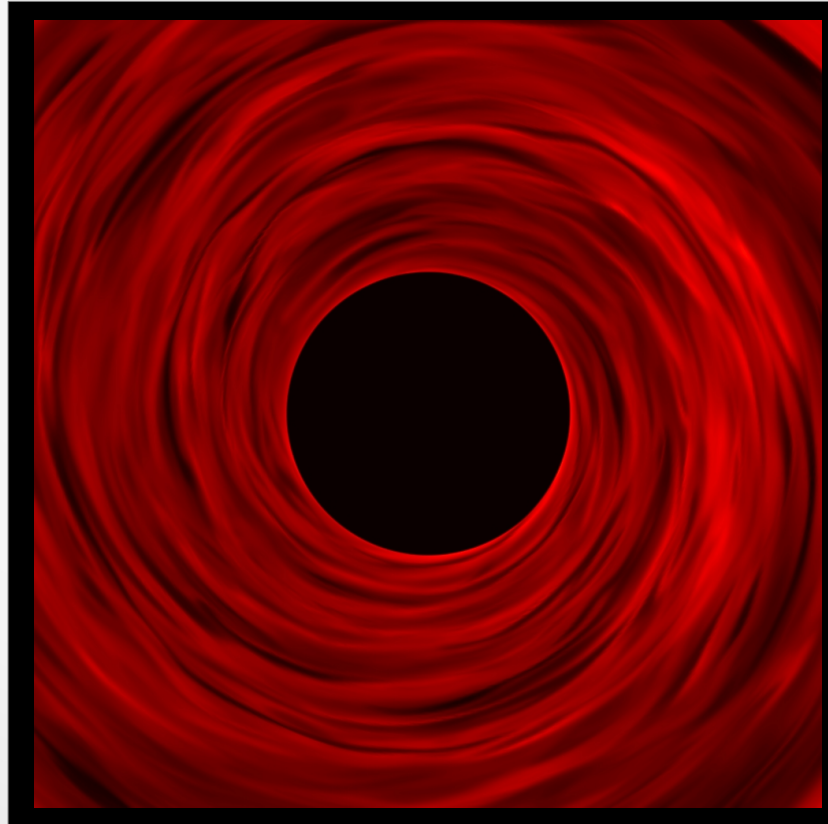
# Recién comenzamos...

- Recién comenzamos a explotar el código...



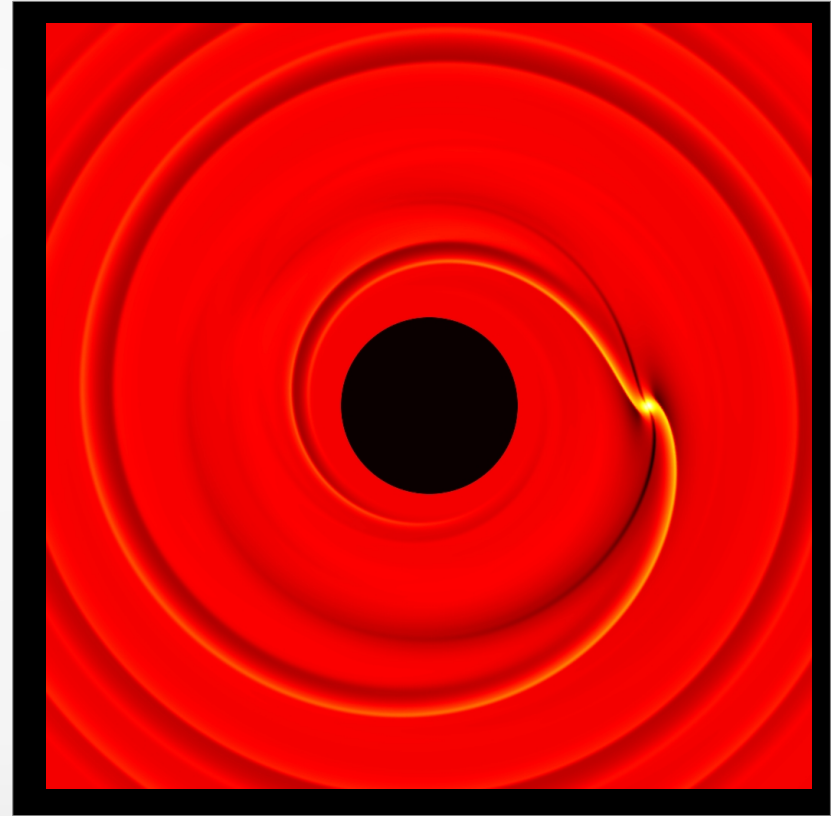
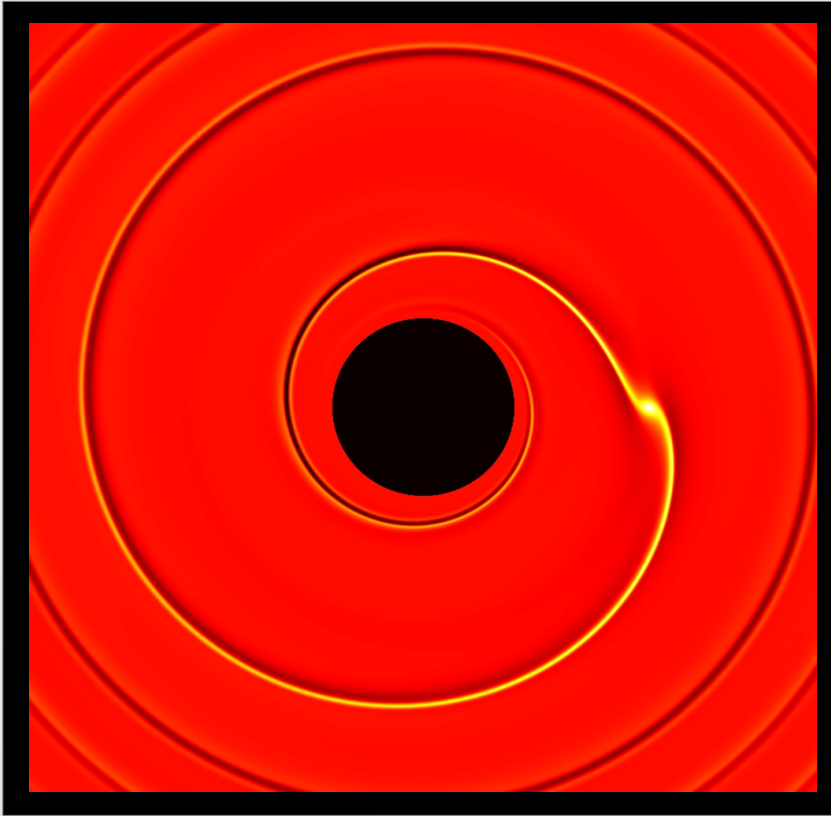
# Recién comenzamos...

- Simulaciones con campo magnético (3D):

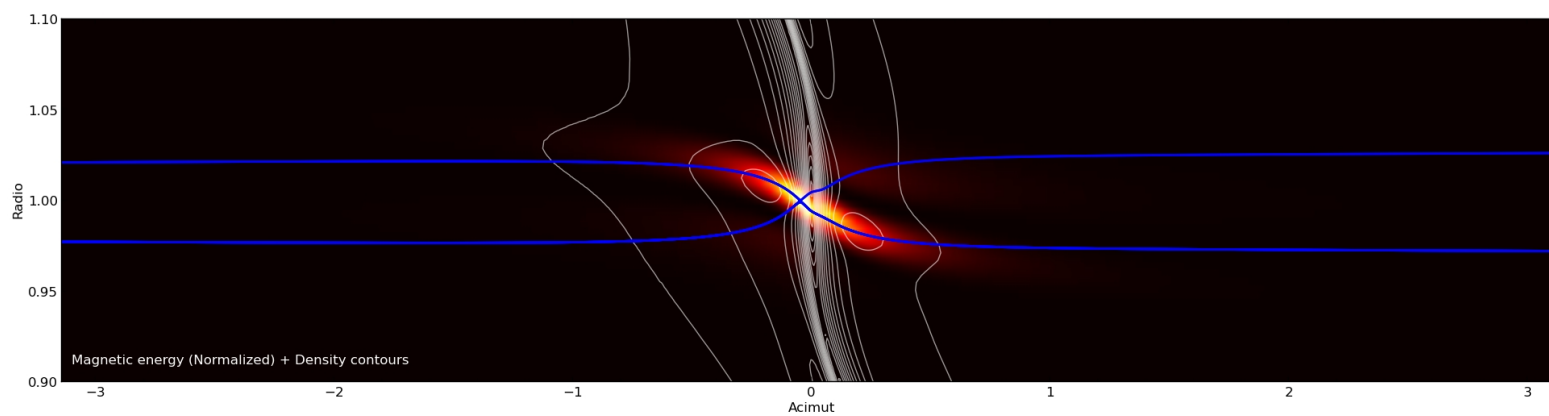
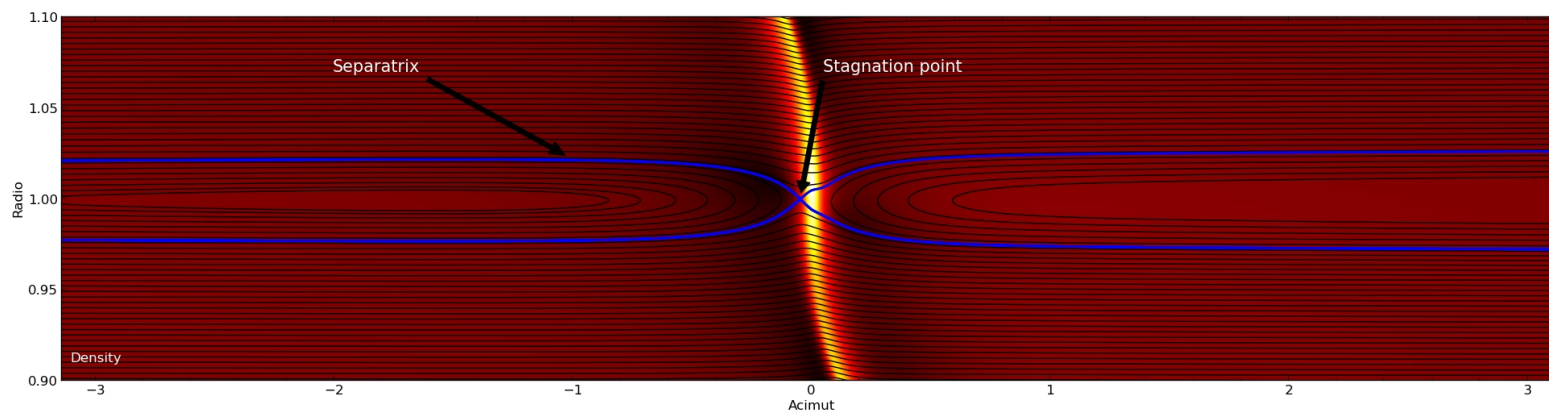


# Recién comenzamos...

- Simulaciones con campo magnético (2D):



# Recién comenzamos...



# Gracias



© Pablo Benítez-Llambay, FARGO3D CODE

Simulación de un planeta sumergido en un disco gaseoso.  
Resolución: 8192x1536 – FARGO3D.  
(para Kley et al. 2012)